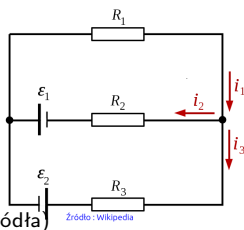


Obwody elektryczne – przypomnienie



W schemacie obwodu wyróżniamy

- ▶ elementy obwodu (oporniki, cewki, kondensatory, źródła)
- ▶ gałęzie
- ▶ węzły, tj. punkty w których łączy się ≥ 3 gałęzi
- ▶ oczka (tj. minimalne zbiory gałęzi tworzące drogę zamkniętą)

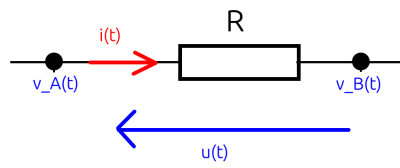
W każdej gałęzi obwodu płynie prąd o określonym natężeniu $i(t)$ mierzonym w amperach $[i(t)] = 1A$.

Każdy węzeł obwodu $A=1,2,\dots,N$ posiada określony potencjał elektryczny $v_A(t)$ mierzony w woltach $1V = \frac{1W}{1A}$.

Zwykle zamiast posługiwać się potencjałem, używamy różnicy potencjałów $u(t) = v_B(t) - v_A(t)$ między węzłami A i B . Choć jest to wielkość skalarna, oznaczamy ją strzałką zwróconą od węzła A do węzła B , tak jak wektor $\vec{AB} = \vec{r}_B - \vec{r}_A$.

Układ prądów $i(t)$ na gałęziach i napięć $u(t)$ między węzłami można uważać za zestaw zmiennych dynamicznych charakteryzujących stan obwodu jako układu fizycznego

Elementy obwodu



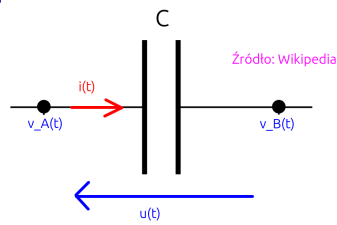
Elementy obwodu scharakteryzowane są związkiem między natężeniem prądu $i(t)$ płynącego przez dany element a napięciem $u(t)$ na tym elemencie.

Dla idealnego **opornika** (rezystora) liniowego napięcie na zaciskach $u(t) = v_A(t) - v_B(t)$ jest proporcjonalne do natężenia prądu płynącego $i(t)$ przez opornik

$$u(t) = R i(t)$$

Współczynnik proporcjonalności $R > 0$ to opór elektryczny (rezystancja) opornika. Jednostką oporu jest om $1\Omega = \frac{1V}{1A}$.
Ponieważ $R > 0$ prąd płynie w stronę punktu o mniejszym potencjale.

Elementy obwodu: kondensator



Dla idealnego **kondensatora** liniowego, natężenie prądu $i(t)$ jest proporcjonalne do pochodnej napięcia $u(t) = v_A(t) - v_B(t)$ po czasie

$$i(t) = C \frac{du(t)}{dt}$$

lub

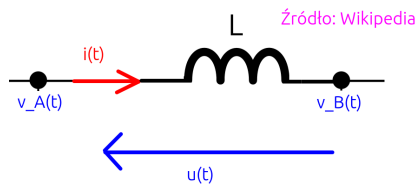
$$u(t) = \frac{1}{C} \int_{t_0}^t i(\tau) d\tau$$

Współczynnik proporcjonalności $C > 0$ to pojemność elektryczna mierzona w faradach:

$$1F = \frac{1A \cdot 1s}{1V}$$

Częściej stosuje się jednostki pochodne $1\mu F$, $1nF$

Elementy obwodu: cewka



Dla idealnej **cewki** liniowej, napięcie $u(t) = v_A(t) - v_B(t)$ na zaciskach jest proporcjonalne do pochodnej natężenia prądu $i(t)$ względem czasu.

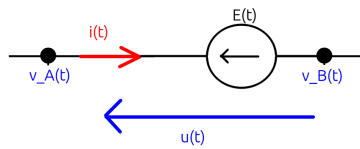
$$u(t) = L \frac{di(t)}{dt}$$

Współczynnik proporcjonalności $L > 0$ to indukcyjność cewki.
Jednostką indukcyjności jest henr

$$1H = \frac{1V \cdot 1s}{1A}$$

Elementy aktywne obwodu: źródła

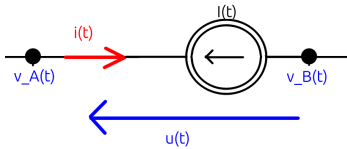
► Źródło napięciowe



Napięcie na zaciskach idealnego źródła napięcia nie zależy od prądu płynącego przez źródło

$$u(t) = E(t)$$

► Źródło prądowe



Prąd płynący przez idealne źródła prądu nie zależy od napięcia na jego zaciskach

$$i(t) = -I(t)$$

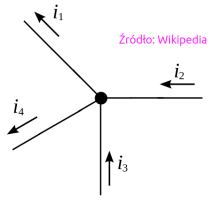
Prawa Kirchhoffa (1845)

- ▶ Pierwsze prawo Kirchhoffa:

Suma natężeń prądów wpływających do dowolnego węzła obwodu jest równa zero.

Dla konfiguracji z rysunku mamy

$$-i_1 + i_2 + i_3 - i_4 = 0$$

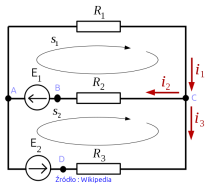


- ▶ Drugie prawo Kirchhoffa: każdemu węzłowi obwodu można przypisać potencjał elektryczny. Standardowe sformułowanie :

Suma napięć w dowolnym oczku obwodu jest równa zero.

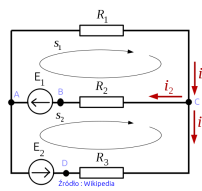
Dla konfiguracji z rysunku mamy

$$(v_C - v_A) + (v_A - v_B) + (v_B - v_C) = 0$$



Zastosowania praw Kirchhoffa

- ▶ W każdej gałęzi zakładamy (zupełnie dowolnie) pewien kierunek (zwrot) prądu i pewną wartość natężenia $i_K(t)$
- ▶ W każdym węźle spełnione jest pierwsze prawo Kirchhoffa



$$i_1 - i_2 - i_3 = 0$$

- ▶ Dla każdego niezależnego oczka przyjmujemy (zupełnie dowolnie) pewnen kierunek (zwrot) obiegu, i stosujemy drugie prawo Kirchhoffa:
 - ▶ Napotykając idealne źródło napięcia $E(t)$ piszemy $+E(t)$ jeśli biegunowość (zwrot) źródła jest zgodna ze zwrotem obiegu ($-E(t)$ w przeciwnym przypadku)
 - ▶ Napotykając rezystor/cewkę/kondensator piszemy $-Ri(t) \parallel -L \frac{di(t)}{dt} \parallel -\frac{1}{C} \int_{t_0}^t i(\tau) d\tau$ jeśli założony zwrot prądu zgadza się z przyjętym zwrotem obiegu oczka (w przeciwnym przypadku rezystor/cewka/kondensator wchodzi z znakiem $+$)
 - ▶ Napięcie na źródle prądowym jest jedną z niewiadomych (tak jak prąd w gałęzi zawierającej źródło napięciowe)

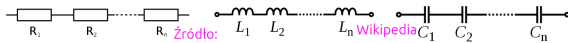
$$+E_1 - R_1 i_1 - R_2 i_2 = 0, \quad -E_2 - E_1 + R_2 i_2 - R_3 i_3 = 0$$

- ▶ Rozwiązujemy układ równań (dla sytuacji z rysunku mamy 3 równania na trzy nieznanne prądy).

$$i_1 = \frac{E_1 R_3 - E_2 R_2}{R_1 R_2 + R_3 R_2 + R_1 R_3}, i_2 = \frac{E_1 R_1 + E_2 R_1 + E_1 R_3}{R_1 R_2 + R_3 R_2 + R_1 R_3}, i_3 = -\frac{E_1 R_1 + E_2 R_1 + E_2 R_2}{R_1 R_2 + R_3 R_2 + R_1 R_3}$$

Zastosowania praw Kirchhoffa: parametry zastępcze

► Przyłączeniu szeregowym



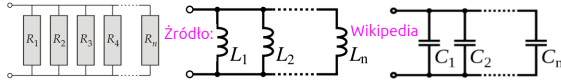
prąd w każdym elemencie jest jednakowy a napięcia się sumują (DPK):

$$u_k(t) = R_k i(t) \quad || \quad u_k(t) = L_k \frac{di(t)}{dt} \quad || \quad u_k(t) = \frac{1}{C_k} \int_{t_0}^t i(\tau) d\tau$$

rezystancja/indukcyjność/pojemność zastępcza wynosi więc

$$R_{tot} = \sum_{k=1}^n R_k \quad || \quad L_{tot} = \sum_{k=1}^n L_k \quad || \quad \frac{1}{C_{tot}} = \sum_{k=1}^n \frac{1}{C_k}$$

► Przyłączeniu równoległym



napięcie na każdym elemencie jest jednakowe a prądy się sumują (PPK):

$$i_k(t) = \frac{1}{R_k} u(t) \quad || \quad \frac{di_k(t)}{dt} = \frac{1}{L_k} u(t) \quad || \quad i_k(t) = C_k \frac{du(t)}{dt}$$

w efekcie rezystancja/indukcyjność/pojemność zastępcza to

$$\frac{1}{R_{tot}} = \sum_{k=1}^n \frac{1}{R_k} \quad || \quad \frac{1}{L_{tot}} = \sum_{k=1}^n \frac{1}{L_k} \quad || \quad C_{tot} = \sum_{k=1}^n C_k$$

Twierdzenie Tellegena

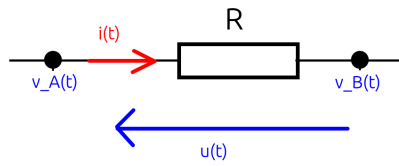
- ▶ Niech $u_{\mathcal{X}} = v_{1\mathcal{X}} - v_{2\mathcal{X}}$ będzie napięciem na zaciskach 1 i 2 elementu \mathcal{X} obwodu. Niech $i_{\mathcal{X}}$ będzie prądem płynącym przez \mathcal{X} od zacisku 2 do zacisku 1. Wtedy

$$\sum_{\mathcal{X}} u_{\mathcal{X}} i_{\mathcal{X}} = 0,$$

gdzie suma przebiega po wszystkich elementach obwodu.

- ▶ Inaczej mówiąc: suma mocy wydzielonych na wszystkich elementach obwodu jest równa zero.
- ▶ Twierdzenie Tellegena wyraża zasadę zachowania energii dla obwodów elektrycznych.
- ▶ Działa dla obwodów z elementami nieidealnymi i nieliniowymi.

Moc rezystora: prawo Joule'a



$$(v_A - v_B) i_{AB} = (+ i(t) R) \cdot (- i(t)) = -R i(t)^2 = -p_R(t)$$

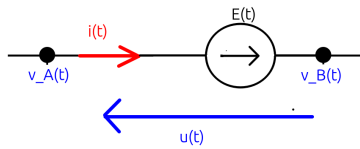
- ▶ $R > 0$ więc $p_R > 0$
- ▶ Znak ma znaczenie w sumie w twierdzeniu Tellegena
- ▶ Znaki mocy innych elementów będziemy interpretować w odniesieniu do ujemnej mocy na oporniku
- ▶ Ujemny znak interpretujemy jako pobieranie energii (np. ze źródeł)
- ▶ Wzór na $p_R(t)$ wyjaśnia doświadczalnie zaobserwowane prawo Joule'a (1841)

Ilość ciepła wydzielanego na oporniku w jednostce czasu jest iloczynem jego rezystancji i kwadratu natężenia prądu.

- ▶ Alternatywny wzór

$$p_R(t) = \frac{u(t)^2}{R}$$

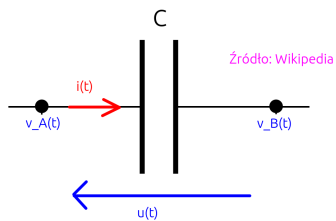
Moc źródła napięciowego



$$(v_A - v_B) i_{AB} = (-E(t)) \cdot (-i(t)) = E(t)i(t) = +p_E(t)$$

- ▶ Zwykle, zwrot prądu płynącego przez źródło taki sam jak zwrot napięcia na źródle (np. w obwodzie jedno-oczkowym z jednym źródłem)
- ▶ Dla konfiguracji z rysunku mamy w takiej sytuacji $p_E(t) > 0$

Moc kondensatora

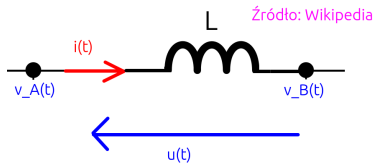


$$(v_A - v_B) i_{AB} = u(t) \cdot (-i(t)) = -u(t) C \frac{du(t)}{dt} = -\frac{d}{dt} \left\{ \frac{1}{2} C u(t)^2 \right\}$$

- ▶ moc wydzielona na kondensatorze jest pochodną funkcji **stanu układu**: kondensator, w odróżnieniu od rezystora, jest układem zachowawczym.
- ▶ gdy $|u(t)|$ rośnie, kondensator daje ujemny wkład do sumy, pobierając energię (podobnie jak opornik)
- ▶ gdy $|u(t)|$ maleje, kondensator daje dodatni wkład do sumy, oddając energię (podobnie jak źródło)
- ▶ energia zmagazynowana w polu elektrycznym kondensatora to

$$\mathcal{E}_C = \frac{1}{2} C u(t)^2$$

Moc cewki



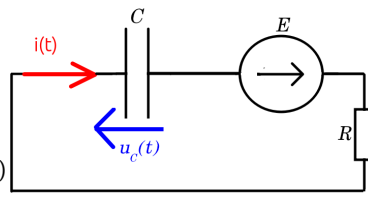
$$(v_A - v_B) i_{AB} = (-i(t)) \cdot u(t) = -i(t) L \frac{di(t)}{dt} = -\frac{d}{dt} \left\{ \frac{1}{2} L i(t)^2 \right\}$$

- ▶ cewka, podobnie jak kondensator jest układem zachowawczym.
- ▶ gdy $|i(t)|$ rośnie, cewka pobiera energię z obwodu
- ▶ gdy $|i(t)|$ maleje, cewka oddaje energię
- ▶ energia zmagazynowana w polu magnetycznym cewki to

$$\mathcal{E}_L = \frac{1}{2} L i(t)^2$$

- ▶ cewki są używane do zapobiegania gwałtownym zmianom natężenia prądu

Ładowanie/rozładowywanie kondensatora



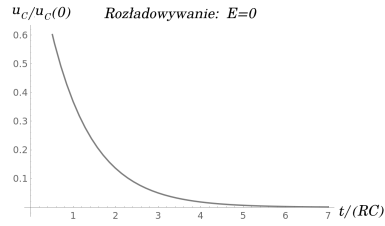
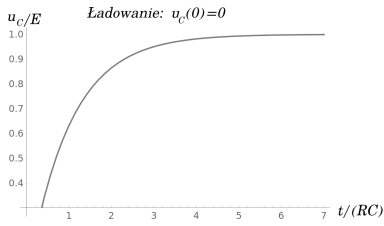
- ▶ Obwód RC ze źródłem stałego napięcia E .
- ▶ DPK daje równanie różniczkowe liniowe na $u_C(t)$

$$E = i(t)R + u_C(t), \quad i(t) = C \frac{du_C(t)}{dt},$$

- ▶ Rozwiązanie ogólne zależy od jednej stałej dowolnej: początkowego napięcia na kondensatorze $u_C(0)$

$$u_C(t) = E \left(1 - \exp\left(-\frac{t}{RC}\right) \right) + u_C(0) \exp\left(-\frac{t}{RC}\right)$$

$$i(t) = \frac{E}{R} \exp\left(-\frac{t}{RC}\right) - \frac{u_C(0)}{R} \exp\left(-\frac{t}{RC}\right)$$



Napięcie sinusoidalne

- ▶ Napięcie sinusoidalne ma postać (ω , φ , U_{max} , to stałe współczynniki)

$$u(t) = U_{max} \sin(\omega t + \varphi) \quad (1)$$

- ▶ Zależność $u(t)$ jest funkcją okresową (periodyczną), tj. $u(t + T) = u(t)$; okres podstawowy T spełnia warunek $\omega T = 2\pi$ tj.

$$T = \frac{2\pi}{\omega}$$

- ▶ Liczbę pełnych drgań (okresów) przypadających na jednostkę czasu nazywamy częstością (częstotliwością)

$$\nu = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$$

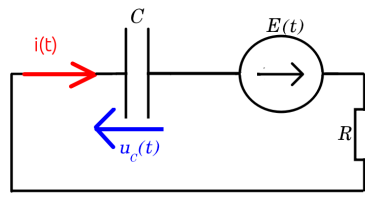
Jednostką częstości jest herc, $1\text{Hz} = 1\text{s}^{-1}$

- ▶ Wielkość $\omega = 2\pi\nu$ nazywamy częstością kątową (pulsacją);
- ▶ U_{max} to amplituda napięcia
- ▶ Funkcję $\phi(t) = \omega t + \varphi$ nazywamy fazą napięcia, φ to faza początkowa
- ▶ Sieć niskiego napięcia w Europie ma $U_{max} = \sqrt{2} \cdot 230\text{V}$ oraz $\nu = 50\text{Hz}$
- ▶ W ogólności, prąd odpowiadający napięciu (1) ma postać

$$i(t) = I_{max} \sin(\omega t)$$

- ▶ φ to różnica faz między napięciem a natężeniem
- ▶ jeśli $\varphi \in (0, \pi]$ napięcie wyprzedza prąd w fazie o φ
- ▶ jeśli $\varphi \in (-\pi, 0)$ napięcie opóźnia się w fazie względem prądu.

Dwójnik RC w obecności źródła napięcia sinusoidalnego



- ▶ Napięcie sinusoidalne

$$E(t) = E_{max} \sin(\omega t)$$

- ▶ Równanie na $u_C(t)$

$$E_{max} \sin(\omega t) = i(t)R + u_C(t), \quad i(t) = C \frac{du_C(t)}{dt},$$

- ▶ szukamy rozwiązania szczególnego o postaci

$$u_C(t) = -\frac{I_{max}}{C\omega} \cos(\omega t - \varphi), \quad \text{tj.} \quad i(t) = I_{max} \sin(\omega t - \varphi)$$

- ▶ wstawiając do równania [$\sin(\omega t) = \sin(\omega t - \varphi + \varphi)$]

$$E_{max} \sin(\omega t - \varphi) \cos(\varphi) + E_{max} \cos(\omega t - \varphi) \sin(\varphi) = I_{max} R \sin(\omega t - \varphi) - \frac{I_{max}}{C\omega} \cos(\omega t - \varphi),$$

- ▶ co będzie spełnione, jeśli

$$E_{max} \cos(\varphi) = I_{max} R, \quad E_{max} \sin(\varphi) = -\frac{I_{max}}{C\omega},$$

- ▶ równoważenie

$$I_{max} = \frac{E_{max}}{\sqrt{R^2 + (C\omega)^{-2}}}, \quad \cos(\varphi) = \frac{R}{\sqrt{R^2 + (C\omega)^{-2}}}, \quad \sin(\varphi) = -\frac{(C\omega)^{-1}}{\sqrt{R^2 + (C\omega)^{-2}}}$$

- ▶ W obwodach prądu sinusoidalnego zawierających kondensatory i/lub cewki, napięcie jest przesunięte w fazie względem natężenia prądu

Moc w obwodach prądu sinusoidalnego

- ▶ Przyjmijmy, że prąd i napięcie na dwójniku mają postać

$$u(t) = U_{max} \sin(\omega t + \varphi), \quad i(t) = I_{max} \sin(\omega t)$$

- ▶ moc chwilowa na dwójniku

$$\begin{aligned} p(t) &= u(t)i(t) = U_{max}I_{max}\sin(\omega t + \varphi)\sin(\omega t) \\ &= \frac{1}{2}U_{max}I_{max} \{ \cos \varphi - \cos(2\omega t + \varphi) \} \end{aligned}$$

- ▶ moc chwilowa oscyluje z częstością kątową 2ω
- ▶ amplituda oscylacji $p(t)$ nazywa się **mocą pozorną** $S = \frac{1}{2}U_{max}I_{max}$
- ▶ $p(t)$ oscyluje wokół wartości nazywanej **mocą czynną**

$$P = \frac{1}{2}U_{max}I_{max} \cos \varphi$$

- ▶ ogólniej, dla dowolnych prądów okresowych, moc czynną definiujemy jako

$$P = \frac{1}{T} \int_0^T p(t) dt, \quad \text{gdzie } T \text{ jest okresem}$$

- ▶ Dla prądów sinusoidalnych $T = \frac{2\pi}{\omega}$

Moc w obwodach prądu sinusoidalnego II

- ▶ moc chwilową można też przedstawić w postaci

$$\begin{aligned} p(t) &= u(t)i(t) = U_{max}I_{max}\sin(\omega t + \varphi)\sin(\omega t) \\ &= \frac{1}{2}U_{max}I_{max}\cos\varphi\{1 - \cos(2\omega t)\} + \frac{1}{2}U_{max}I_{max}\sin\varphi\sin(2\omega t) \end{aligned}$$

- ▶ pierwszy składnik jest nieujemny i jego średnia w okresie jest mocą czynną
- ▶ drugi składnik oscyluje wokół zera z amplitudą

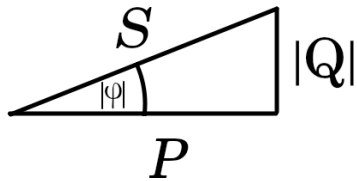
$$Q = \frac{1}{2}U_{max}I_{max}\sin(\varphi)$$

nazywaną **mocą bierną**

- ▶ moc bierna jest miarą cyklicznej energii między elementami zachowawczymi dwójnika a resztą obwodu
- ▶ moc czynna na dwójniku złożonym z elementów pasywnych jest mocą wydzielaną na rezystancjach

Moc w obwodach prądu sinusoidalnego IV

- ▶ trójkąt mocy



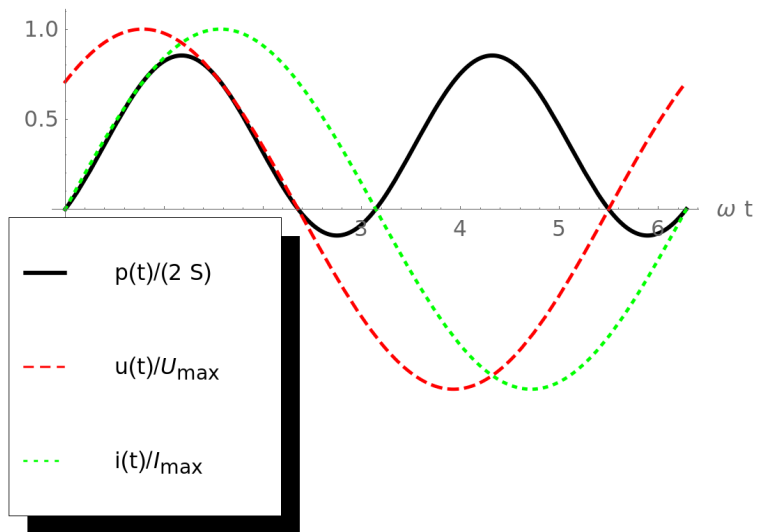
$$P = \frac{1}{2} U_{max} I_{max} \cos \varphi, \quad Q = \frac{1}{2} U_{max} I_{max} \sin(\varphi), \quad S = \frac{1}{2} U_{max} I_{max}$$

- ▶ stosunek mocy czynnej do pozornej, $\cos \varphi$, to **współczynnik mocy**
- ▶ dla idealnego rezystora $\cos \varphi = 1$
- ▶ jednostką mocy czynnej jest wat $1W = 1V \cdot 1A$
- ▶ jednostką mocy pozornej jest woltoamper $1VA = 1V \cdot 1A$
- ▶ jednostką mocy biernej (*reactive power*) jest var, $1var = 1V \cdot 1A$ (*volt-ampere reactive*)

Moc w obwodach prądu sinusoidalnego III

► Wykres mocy chwilowej dla $\varphi = \pi/4$

$$u(t) = U_{\max} \sin(\omega t + \varphi), \quad i(t) = I_{\max} \sin(\omega t), \quad p(t) = u(t)i(t)$$



Wartości skuteczne

- ▶ Dla prądów periodycznych o okresie T wartość skuteczną (RMS, *root mean square*) natężenia i napięcia definiujemy jako

$$I_{sk} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T i(t)^2 dt}, \quad U_{sk} = \sqrt{\frac{1}{T} \int_0^T u(t)^2 dt},$$

- ▶ Dla idealnego rezystora liniowego mamy $u(t) = R i(t)$ oraz

$$p_R(t) = R i(t)^2 = \frac{u(t)^2}{R}$$

- ▶ Dla prądów okresowych, moc czynną na oporniku

$$P_R = \frac{1}{T} \int_0^T p_R(t) dt,$$

można przedstawić jako

$$P_R = R I_{sk}^2 = \frac{U_{sk}^2}{R}$$

- ▶ Wartości skuteczne I_{sk} i U_{sk} często oznaczają się I i U

Wartości skuteczne prądów sinusoidalnych

- ▶ Dla prądów sinusoidalnych

$$u(t) = U_{max} \sin(\omega t + \varphi_u), \quad i(t) = I_{max} \sin(\omega t + \varphi_i), \quad \varphi = \varphi_u - \varphi_i$$

wartości skuteczne wynoszą [$\sin^2(\omega t) + \cos^2(\omega t) = 1$]

$$I_{sk} = \frac{I_{max}}{\sqrt{2}}, \quad U_{sk} = \frac{U_{max}}{\sqrt{2}}$$

- ▶ moc czynna (P), bierna (Q) i pozorna (S) mają w tym przypadku postać

$$P = U_{sk} I_{sk} \cos \varphi, \quad Q = U_{sk} I_{sk} \sin(\varphi), \quad S = U_{sk} I_{sk}$$