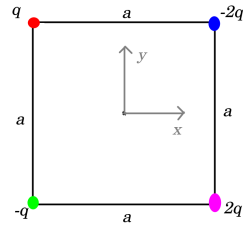


Przykładowe zadanie

$$\vec{E}(\vec{r}) = \sum_i k_e q_i \frac{\vec{r} - \vec{r}_i}{|\vec{r} - \vec{r}_i|^3}$$

- Wybieramy układ współrzędnych związany ze środkiem kwadratu



$$\begin{aligned} \vec{r}_1 &= [-a/2, a/2, 0], & q_1 &= q, & \vec{r}_2 &= [+a/2, a/2, 0], & q_2 &= -2q, \\ \vec{r}_3 &= [a/2, -a/2, 0], & q_3 &= 2q, & \vec{r}_4 &= [-a/2, -a/2, 0], & q_4 &= -q, \end{aligned}$$

- Wektor punktu obserwacji

$$\vec{r} = [0, 0, 0] \quad \Rightarrow \quad |\vec{r} - \vec{r}_i| = \sqrt{\frac{a^2}{4} + \frac{a^2}{4}} = \frac{a}{\sqrt{2}}$$

Przykładowe zadanie $q = 10^{-8} C$, $a = 5cm$.

$$\vec{r}_1 = [-a/2, a/2, 0], \quad q_1 = q, \quad \vec{r}_2 = [+a/2, a/2, 0], \quad q_2 = -2q,$$

$$\vec{r}_3 = [a/2, -a/2, 0], \quad q_3 = 2q, \quad \vec{r}_4 = [-a/2, -a/2, 0], \quad q_4 = -q,$$

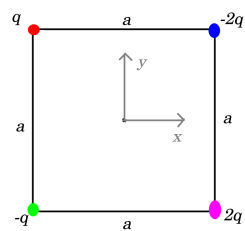
$$\vec{E}(\vec{0}) = \sum_{i=1}^4 k_e q_i \frac{\vec{0} - \vec{r}_i}{|\vec{0} - \vec{r}_i|^3} = -\frac{2\sqrt{2}k_e}{a^3} \sum_{i=1}^4 q_i \vec{r}_i$$

$$\sum_{i=1}^4 q_i \vec{r}_i = q_1 \vec{r}_1 + q_2 \vec{r}_2 + q_3 \vec{r}_3 + q_4 \vec{r}_4 = [0, -q a, 0]$$

$$\vec{E}(\vec{0}) = \frac{2\sqrt{2}k_e}{a^3} q a [0, 1, 0] = \frac{\sqrt{2}q}{2\pi\epsilon_0 a^2} [0, 1, 0]$$

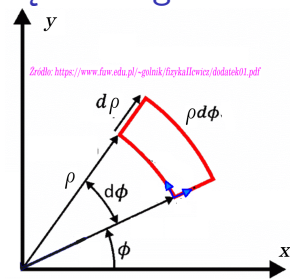
$$|\vec{E}(\vec{0})| = \frac{\sqrt{2}|q|}{2\pi\epsilon_0 a^2} = \frac{1.41 \cdot 10^{-8} C}{6.28 \cdot 8.85 \cdot 10^{-12} \frac{F}{m} (0.05)^2 m^2} = 1.01 \cdot 10^5 \frac{V}{m}$$

Przykładowe zadanie



$$\vec{E}(\vec{0}) = \frac{\sqrt{2}q}{2\pi\epsilon_0 a^2} [0, 1, 0]$$

Współrzędne biegunowe



$$\det \begin{bmatrix} \frac{\partial \mathcal{X}}{\partial \rho} & \frac{\partial \mathcal{X}}{\partial \phi} \\ \frac{\partial \mathcal{Y}}{\partial \rho} & \frac{\partial \mathcal{Y}}{\partial \phi} \end{bmatrix} = \rho$$

$$(x, y) \leftrightarrow (\rho, \phi)$$

$$x = \mathcal{X}(\rho, \phi) = \rho \cos \phi, \quad 0 \leq \rho < \infty$$

$$y = \mathcal{Y}(\rho, \phi) = \rho \sin \phi, \quad 0 \leq \phi < 2\pi$$

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2},$$

► Element powierzchni

$$dS = \rho d\rho d\phi$$

Współrzędne biegunowe $dS = \rho d\rho d\phi$

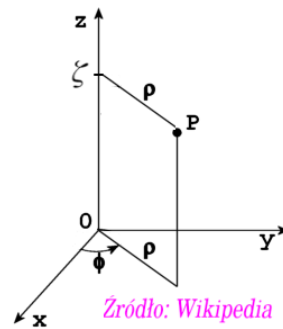
- ▶ Obliczyć pole S koła opisanego przez $x^2 + y^2 \leq R^2$.
- ▶ We współrzędnych biegunowych koło opisane jest przez warunek $\rho^2 \leq R^2$
- ▶ Żeby dostać całe koło bierzemy

$$0 \leq \rho \leq R, \quad 0 \leq \phi < 2\pi$$

- ▶ We współrzędnych biegunowych koło jest prostokątem
- ▶ Pole

$$\begin{aligned} S &= \iint_{\text{Koło}} 1 \cdot dS = \int_{\rho=0}^R \int_{\phi=0}^{2\pi} \rho d\rho d\phi \\ &= \int_{\rho=0}^R \rho d\rho \int_{\phi=0}^{2\pi} d\phi \\ &= \left\{ \frac{\rho^2}{2} \Big|_{\rho=0}^R \right\} \cdot \left\{ \phi \Big|_{\phi=0}^{2\pi} \right\} = 2\pi \cdot \frac{R^2}{2} \end{aligned}$$

Współrzędne walcowe



$$(x, y, z) \leftrightarrow (\rho, \phi, \zeta)$$

$$x = \mathcal{X}(\rho, \phi, \zeta) = \rho \cos \phi, \quad 0 \leq \rho < \infty$$

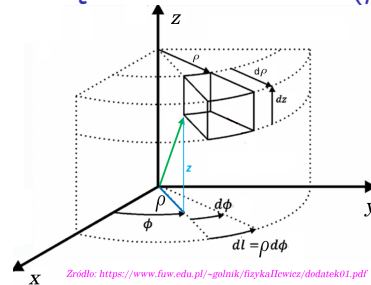
$$y = \mathcal{Y}(\rho, \phi, \zeta) = \rho \sin \phi, \quad 0 \leq \phi < 2\pi$$

$$z = \mathcal{Z}(\rho, \phi, \zeta) = \zeta, \quad -\infty < \zeta < \infty$$

$$\rho = \sqrt{x^2 + y^2},$$

Będziemy zwykle pisać z zamiast ζ

Współrzędne walcowe (ρ, ϕ, ζ)



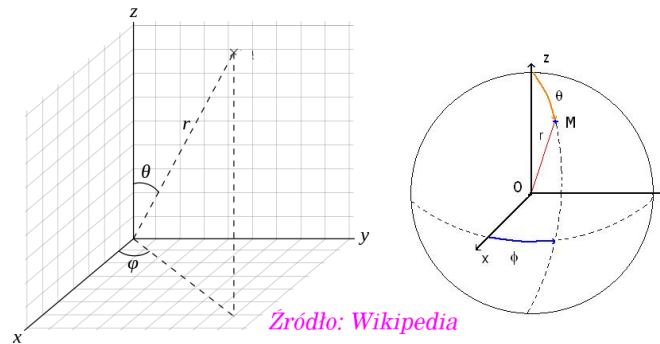
Zródło: <https://www.fuw.edu.pl/~golnik/fizykaHewicz/dodatek01.pdf>

$$\det \begin{bmatrix} \frac{\partial \mathcal{X}}{\partial \rho} & \frac{\partial \mathcal{X}}{\partial \phi} & \frac{\partial \mathcal{X}}{\partial \zeta} \\ \frac{\partial \mathcal{Y}}{\partial \rho} & \frac{\partial \mathcal{Y}}{\partial \phi} & \frac{\partial \mathcal{Y}}{\partial \zeta} \\ \frac{\partial \mathcal{Z}}{\partial \rho} & \frac{\partial \mathcal{Z}}{\partial \phi} & \frac{\partial \mathcal{Z}}{\partial \zeta} \end{bmatrix} = \rho$$

- ▶ Element objętości: $dV = \rho d\rho d\phi dz$
- ▶ Element powierzchni bocznej walca o promieniu R (tj. opisanego równaniem $\rho = R$): $dS = R d\phi dz$
- ▶ Jednostkowy wektor prostopadły do powierzchni bocznej walca $\rho = R$: w punkcie (x, y, z) walca, $x^2 + y^2 = R^2$

$$\vec{n} = \left[\frac{x}{R}, \frac{y}{R}, 0 \right] = [\cos \phi, \sin \phi, 0]$$

Współrzędne sferyczne



$$(x, y, z) \leftrightarrow (r, \theta, \phi)$$

$$x = \mathcal{X}(r, \theta, \phi) = r \sin \theta \cos \phi, \quad 0 \leq r < \infty$$

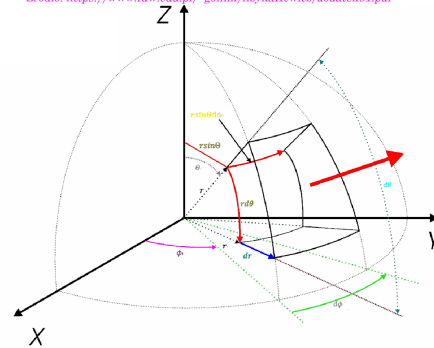
$$y = \mathcal{Y}(r, \theta, \phi) = r \sin \theta \sin \phi, \quad 0 \leq \theta \leq \pi$$

$$z = \mathcal{Z}(r, \theta, \phi) = r \cos \theta, \quad 0 \leq \phi < 2\pi$$

$$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}, \quad r \sin \theta = \sqrt{x^2 + y^2}$$

Współrzędne sferyczne

Zródło: <https://www.fuw.edu.pl/~golnik/fizykaIIcwiczy/dodatek01.pdf>



$$z = r \cos \theta$$

$$\det \begin{bmatrix} \frac{\partial \mathcal{X}}{\partial r} & \frac{\partial \mathcal{X}}{\partial \theta} & \frac{\partial \mathcal{X}}{\partial \phi} \\ \frac{\partial \mathcal{Y}}{\partial r} & \frac{\partial \mathcal{Y}}{\partial \theta} & \frac{\partial \mathcal{Y}}{\partial \phi} \\ \frac{\partial \mathcal{Z}}{\partial r} & \frac{\partial \mathcal{Z}}{\partial \theta} & \frac{\partial \mathcal{Z}}{\partial \phi} \end{bmatrix} = r^2 \sin \theta$$

- ▶ Element objętości: $dV = r^2 \sin \theta dr d\theta d\phi$
- ▶ Element powierzchni sfery o promieniu R (tj. opisanej równaniem $r = R$): $dS = R^2 \sin \theta d\theta d\phi$
- ▶ Jednostkowy wektor prostopadły do powierzchni sfery $r = R$ w punkcie (x, y, z) sfery, $x^2 + y^2 + z^2 = R^2$

$$\vec{n} = \left[\frac{x}{R}, \frac{y}{R}, \frac{z}{R} \right] = [\sin \theta \cos \phi, \sin \theta \sin \phi, \cos \theta]$$

Współrzędne sferyczne $dV = r^2 \sin \theta dr d\theta d\phi$

- ▶ Obliczyć objętość V kuli opisanej przez $x^2 + y^2 + z^2 \leq R^2$.
- ▶ We współrzędnych sferycznych kula opisana jest przez warunek $r^2 \leq R^2$
- ▶ Żeby dostać całą kulę bierzemy

$$0 \leq r \leq R, \quad 0 \leq \theta \leq \pi, \quad 0 \leq \phi < 2\pi$$

- ▶ We współrzędnych sferycznych kula jest prostopadłością

- ▶ Objętość

$$\begin{aligned} V &= \iiint_{\text{Kula}} 1 \cdot dV = \int_{r=0}^R \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\phi=0}^{2\pi} r^2 \sin \theta dr d\theta d\phi \\ &= \int_{r=0}^R r^2 dr \int_{\theta=0}^{\pi} \sin \theta d\theta \int_{\phi=0}^{2\pi} d\phi \\ &= \left\{ \frac{r^3}{3} \Big|_{r=0}^R \right\} \cdot \left\{ -\cos \theta \Big|_{\theta=0}^{\pi} \right\} \cdot \left\{ \phi \Big|_{\phi=0}^{2\pi} \right\} = 2\pi \frac{R^3}{3} \{-\cos \pi + \cos 0\} \end{aligned}$$

Reguły całkowania (czyli reguły różniczkowania od tyłu)

- ▶ $\frac{d}{dt}(F(t) + G(t)) = F'(t) + G'(t) \Rightarrow \int (f(t) + g(t)) dt = \int f(t) dt + \int g(t) dt$
- ▶ $\frac{d}{dt}(c F(t)) = c F'(t) \Rightarrow \int c f(t) dt = c \int f(t) dt$
- ▶ $\frac{d}{dt}(F(G(t))) = F'(G(t))G'(t) \Rightarrow \int F'(G(t))G'(t) dt = F(G(t)) + C$
- ▶ $\frac{d}{dt}(F(t)G(t)) = F'(t)G(t) + F(t)G'(t) \Rightarrow \int F'(t)G(t) dt + \int F(t)G'(t) dt = F(t)G(t) + C$
- ▶ $\frac{d}{dt} c = 0 \Rightarrow \int 0 dt = C$
- ▶ $\frac{d}{dt} \left(\frac{t^{k+1}}{k+1} \right) = t^k \Rightarrow \int t^k dt = \frac{t^{k+1}}{k+1} + C$
- ▶ $\frac{d}{dt} (\ln(t)) = \frac{1}{t}$ oraz $\frac{d}{dt} (\ln(-t)) = \frac{1}{t} \Rightarrow \int \frac{1}{t} dt = \ln(|t|) + C$
- ▶ $\frac{d}{dt} (e^t) = e^t \Rightarrow \int e^t dt = e^t + C$
- ▶ $\frac{d}{d\theta} \sin(\theta) = \cos(\theta) \Rightarrow \int \cos(\theta) d\theta = \sin(\theta) + C$
- ▶ $\frac{d}{d\theta} (-\cos(\theta)) = \sin(\theta) \Rightarrow \int \sin(\theta) d\theta = -\cos(\theta) + C$

Gęstość ładunku elektrycznego

- ▶ Gęstością (objętościową) ładunku elektrycznego $\varrho(\vec{r})$ nazywamy stosunek całkowitego ładunku ΔQ w obszarze otaczającym punkt \vec{r} (tj. sumy ładunków wszystkich cząstek znajdujących się w tym obszarze) do objętości ΔV tego obszaru, w granicy gdy ta objętość dąży do zera (przy zachowaniu makroskopowych rozmiarów tego obszaru)

$$\varrho(\vec{r}) = \lim_{\Delta V \rightarrow 0} \frac{\Delta Q}{\Delta V}$$

- ▶ Równoważnie, $\varrho(\vec{r})$ to taka funkcja, której całka po **dowolnym** (każdym) obszarze trójwymiarowym (makroskopowym) \mathcal{V} daje znajdujący się w tym obszarze ładunek $Q_{\mathcal{V}}$

$$Q_{\mathcal{V}} = \iiint_{\mathcal{V}} \varrho(\vec{r}) d_{\vec{r}}V$$

$$d_{\vec{r}}V = dx dy dz, \quad d_{\vec{r}}V = \rho d\rho d\phi dz, \quad d_{\vec{r}}V = r^2 \sin \theta dr d\theta d\phi$$

Gęstość powierzchniowa ładunku elektrycznego

- ▶ Dla cienkich powłok (powierzchni) wygodniej jest mówić o ładunku przypadającym na jednostkę powierzchni powłoki, tj. o gęstości powierzchniowej ładunku elektrycznego $\sigma(\vec{r})$ na powierzchni S .
- ▶ $\sigma(\vec{r})$ to taka funkcja **na powierzchni** S , której całka po **dowolnym** (każdym) fragmencie \mathcal{S} powierzchni S daje znajdujący się na tym fragmencie ładunek $Q_{\mathcal{S}}$

$$Q_{\mathcal{S}} = \iint_{\mathcal{S}} \sigma(\vec{r}) d_{\vec{r}}S$$

- ▶ Dla płaskiej powierzchni

$$d_{\vec{r}}S = dx dy, \quad d_{\vec{r}}S = \rho d\rho d\phi$$

- ▶ Dla sfery o promieniu a

$$d_{\vec{r}}S = a^2 \sin \theta d\theta d\phi$$

- ▶ Dla powierzchni bocznej walca o promieniu a

$$d_{\vec{r}}S = a d\phi dz$$

Gęstość liniowa ładunku elektrycznego

- ▶ Dla cienkich nici (krzywych) mówimy o ładunku przypadającym na jednostkę długości krzywej, tj. o gęstości liniowej ładunku elektrycznego $\lambda(\vec{r})$ krzywej L .
- ▶ $\lambda(\vec{r})$ to taka funkcja **na krzywej** L , której całka po **dowolnym** (każdym) fragmencie \mathcal{L} krzywej L daje znajdujący się na tym fragmencie ładunek $Q_{\mathcal{L}}$

$$Q_{\mathcal{L}} = \int_{\mathcal{L}} \lambda(\vec{r}) d_{\vec{r}}L$$

- ▶ Dla okręgu o promieniu a $d_{\vec{r}}L = a d\phi$
- ▶ Dla krzywej płaskiej będącej wykresem funkcji $y = f(x)$ (wzór z Analizy I)

$$d_{\vec{r}}L = \sqrt{1 + f'(x)^2} dx$$

- ▶ Dla dowolnej krzywej $\vec{r}(t)$ w 3D sparametryzowanej przez t (wzór z Fizyki)

$$d_{\vec{r}}L = \left| \frac{d\vec{r}(t)}{dt} \right| dt$$

Zasada superpozycji

$$k_e = \frac{1}{4\pi\epsilon_0}$$

- ▶ Dla ładunków punktowych

$$\vec{E}(\vec{R}) = k_e \sum_i \frac{\vec{R} - \vec{r}_i}{|\vec{R} - \vec{r}_i|^3} q_i$$

- ▶ Dla ładunków objętościowych

$$\vec{E}(\vec{R}) = k_e \iiint_{\text{Objętość}} \frac{\vec{R} - \vec{r}}{|\vec{R} - \vec{r}|^3} \rho(\vec{r}) d\vec{r} V \quad (7)$$

- ▶ Dla ładunków powierzchniowych

$$\vec{E}(\vec{R}) = k_e \iint_{\text{Powierzchnia}} \frac{\vec{R} - \vec{r}}{|\vec{R} - \vec{r}|^3} \sigma(\vec{r}) d\vec{r} S \quad (8)$$

- ▶ Dla ładunków liniowych

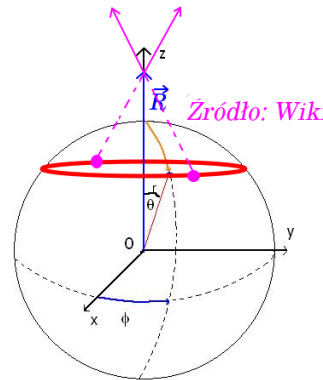
$$\vec{E}(\vec{R}) = k_e \int_{\text{Krzywa}} \frac{\vec{R} - \vec{r}}{|\vec{R} - \vec{r}|^3} \lambda(\vec{r}) d\vec{r} L \quad (9)$$

- ▶ Sumujemy po wszystkich ładunkach; całkujemy po objętości/powierzchni/krzywej zawierającej wszystkie ładunki; dla obszarów mieszanych dodajemy wkłady od różnych całek

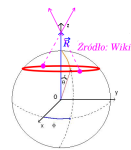
Jednorodnie naładowana sfera o promieniu $a > 0$

$$\vec{E}(\vec{R}) = k_e \iint_{\text{Sfera}} \frac{\vec{R} - \vec{r}}{|\vec{R} - \vec{r}|^3} \sigma d_r S, \quad \sigma = \text{const}$$

- ▶ Szukamy pola $\vec{E}(\vec{R})$ w dowolnym punkcie \vec{R}
- ▶ Każdy punkt przestrzeni leży na prostej przechodzącej przez środek sfery, i będącej osią z odpowiednio dobranego układu współrzędnych, którego początek pokrywa się ze środkiem sfery.



Jednorodnie naładowana sfera o promieniu $a > 0$



$$\vec{E}(\vec{R}) = k_e \iint_{\text{Sfera}} \frac{\vec{R} - \vec{r}}{|\vec{R} - \vec{r}|^3} \sigma d_{\vec{r}}S \quad (10)$$

- ▶ Każdy punkt przestrzeni leży na prostej przechodzącej przez środek sfery, i będącej osią z odpowiednio dobranego układu współrzędnych.
- ▶ Punkt obserwacji $\vec{R} = [0, 0, d]$.
- ▶ Punkt sfery we współrzędnych sferycznych (r, θ, ϕ)
 $\vec{r} = [a \sin \theta \cos \phi, a \sin \theta \sin \phi, a \cos \theta]$.
- ▶ $\vec{R} - \vec{r} = [-a \sin \theta \cos \phi, -a \sin \theta \sin \phi, d - a \cos \theta]$.
- ▶ $|\vec{R} - \vec{r}|^2 = (\vec{R} - \vec{r}) \cdot (\vec{R} - \vec{r}) = \vec{R} \cdot \vec{R} - 2\vec{R} \cdot \vec{r} + \vec{r} \cdot \vec{r} = d^2 - 2da \cos \theta + a^2$
- ▶ element powierzchni $d_{\vec{r}}S = a^2 \sin \theta d\theta d\phi$
- ▶ sfera we współrzędnych sferycznych jest prostokątem

$$0 \leq \theta \leq \pi, \quad 0 \leq \phi < 2\pi, \quad r = a$$

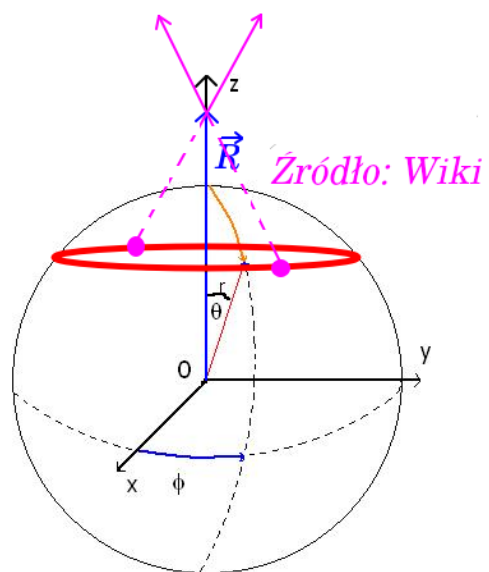
Jednorodnie naładowana sfera o promieniu $a > 0$

$$\begin{aligned}
 \vec{E}(\vec{R}) &= k_e \sigma \iint_{\text{Sfera}} \frac{\vec{R} - \vec{r}}{|\vec{R} - \vec{r}|^3} d_r S \\
 &= k_e \sigma \int_{\theta=0}^{\pi} \int_{\phi=0}^{2\pi} \frac{[-a \sin \theta \cos \phi, -a \sin \theta \sin \phi, d - a \cos \theta]}{(d^2 - 2da \cos \theta + a^2)^{3/2}} a^2 \sin \theta d\theta d\phi \\
 &= k_e \sigma a^2 \int_{\theta=0}^{\pi} \sin \theta d\theta \int_{\phi=0}^{2\pi} d\phi \frac{[-a \sin \theta \cos \phi, -a \sin \theta \sin \phi, d - a \cos \theta]}{(d^2 - 2da \cos \theta + a^2)^{3/2}} \\
 &= k_e \sigma a^2 \int_{\theta=0}^{\pi} \sin \theta d\theta \frac{[0, 0, 2\pi(d - a \cos \theta)]}{(d^2 - 2da \cos \theta + a^2)^{3/2}}
 \end{aligned}$$

Pole ma tylko składową z-ową

$$E_z(\vec{R}) = 2\pi k_e \sigma a^2 \int_{\theta=0}^{\pi} \sin \theta d\theta \frac{(d - a \cos \theta)}{(d^2 - 2da \cos \theta + a^2)^{3/2}}$$

Jednorodnie naładowana sfera o promieniu $a > 0$



Sfera o promieniu $a > 0$, pole w punkcie $\vec{R} = [0, 0, d]$

$$E_z(\vec{R}) = 2\pi k_e \sigma a^2 \int_{\theta=0}^{\pi} \sin \theta d\theta \frac{(d - a \cos \theta)}{(d^2 - 2da \cos \theta + a^2)^{3/2}}$$

Podstawienie $t = d^2 - 2da \cos \theta + a^2 \Rightarrow dt = 2da \sin \theta d\theta$

$$d - a \cos \theta = d + \frac{t - d^2 - a^2}{2d} = \frac{t + d^2 - a^2}{2d}$$

$$E_z(\vec{R}) = 2\pi k_e \sigma a^2 \frac{1}{2da} \int_{t=(d-a)^2}^{(d+a)^2} dt \frac{t + d^2 - a^2}{2d t^{3/2}} \quad \boxed{\int t^\alpha dt = \frac{t^{\alpha+1}}{\alpha+1} + C}$$

$$= 2\pi k_e \sigma a^2 \frac{1}{(2d)^2 a} \int_{t=(d-a)^2}^{(d+a)^2} dt \left\{ t^{-1/2} + (d^2 - a^2) t^{-3/2} \right\}$$

$$= 2\pi k_e \sigma a^2 \frac{1}{(2d)^2 a} \left\{ \frac{t^{+1/2}}{1/2} + (d^2 - a^2) \frac{t^{-1/2}}{-1/2} \right\} \Bigg|_{t=(d-a)^2}^{(d+a)^2}$$

Sfera o promieniu $a > 0$, pole w punkcie $\vec{R} = [0, 0, d]$

$$\begin{aligned}
 E_z(\vec{R}) &= 2\pi k_e \sigma a^2 \frac{1}{(2d)^2 a} \left\{ \frac{t^{+1/2}}{1/2} + (d^2 - a^2) \frac{t^{-1/2}}{-1/2} \right\} \Bigg|_{t=(d-a)^2}^{(d+a)^2} \\
 &= 4\pi a^2 \sigma k_e \frac{1}{(2d)^2 a} \left\{ t^{+1/2} - (d^2 - a^2) t^{-1/2} \right\} \Bigg|_{t=(d-a)^2}^{(d+a)^2} \\
 &= 4\pi a^2 \sigma k_e \frac{1}{(2d)^2 a} \left\{ |d+a| - |d-a| - \frac{(d^2 - a^2)}{|d+a|} + \frac{(d^2 - a^2)}{|d-a|} \right\}
 \end{aligned}$$

$$\sqrt{x^2} = |x| = \begin{cases} +x & \text{dla } x \geq 0 \\ -x & \text{dla } x < 0 \end{cases}$$

Dla $d > a > 0$ wyrażenie w nawiasie klamrowym to

$$\{ \dots \} = \{ (d+a) - (d-a) - (d-a) + (d+a) \} = 4a$$

Dla $0 < d < a$ mamy

$$\{ \dots \} = \{ (d+a) - (a-d) - (d-a) - (d+a) \} = 0$$

Pole wewnątrz sfery znika; pole na zewnątrz wygląda jak pole ładunku punktowego

$Q = 4\pi a^2 \sigma$ umieszczonego w centrum sfery (Newton, 1687)

$$E_z(\vec{R}) = 4\pi a^2 \sigma k_e / d^2$$